

Документ подписан простой электронной подписью
Информация о владельце: МИНИСТЕРСТВО ТРАНСПОРТА РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ
ФИО: Гаранин Максим Александрович
Должность: Ректор
Дата подписания: 11.05.2024 09:06:51
Уникальный программный ключ:
7708e3a47e66a8ee02711b298d7c78bd1e40bf88

МИНИСТЕРСТВО ТРАНСПОРТА РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ
ФЕДЕРАЛЬНОЕ АГЕНТСТВО ЖЕЛЕЗНОДОРОЖНОГО ТРАНСПОРТА
Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования
САМАРСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ ПУТЕЙ СООБЩЕНИЯ

Автоматика и телемеханика на перегонах рабочая программа дисциплины (модуля)

Специальность 23.05.05 СИСТЕМЫ ОБЕСПЕЧЕНИЯ ДВИЖЕНИЯ ПОЕЗДОВ
Направленность (профиль) Автоматика и телемеханика на железнодорожном транспорте

Квалификация **инженер путей сообщения**
Форма обучения **очная**
Общая трудоемкость **9 ЗЕТ**

Виды контроля в семестрах:

экзамены 8
зачеты 7
курсовые работы 8

Распределение часов дисциплины по семестрам

Семестр (<Курс>.<Семестр на курсе>)	7 (4.1)		8 (4.2)		Итого	
	уп	рп	уп	рп		
Неделя	16 2/6		16 1/6			
Вид занятий	уп	рп	уп	рп	уп	рп
Лекции	32	32	16	16	48	48
Лабораторные	16	16	16	16	32	32
Практические	16	16	16	16	32	32
Конт. ч. на аттест.			1,5	1,5	1,5	1,5
Конт. ч. на аттест. в период ЭС	0,25	0,25	2,35	2,35	2,6	2,6
В том числе в форме практ.подготовки	2	2			2	2
Итого ауд.	64	64	48	48	112	112
Контактная работа	64,25	64,25	51,85	51,85	116,1	116,1
Сам. работа	71	71	103,5	103,5	174,5	174,5
Часы на контроль	8,75	8,75	24,65	24,65	33,4	33,4
Итого	144	144	180	180	324	324

Программу составил(и):

д.т.н, Профессор , Тарасов Е.М.

Рабочая программа дисциплины

Автоматика и телемеханика на перегонах

разработана в соответствии с ФГОС ВО:

Федеральный государственный образовательный стандарт высшего образования - специалитет по специальности 23.05.05 Системы обеспечения движения поездов (приказ Минобрнауки России от 27.03.2018 г. № 217)

составлена на основании учебного плана: 23.05.05-24-1-СОДПа.pli.plx

Специальность 23.05.05 СИСТЕМЫ ОБЕСПЕЧЕНИЯ ДВИЖЕНИЯ ПОЕЗДОВ Направленность (профиль) Автоматика и телемеханика на железнодорожном транспорте

Рабочая программа одобрена на заседании кафедры

Автоматика, телемеханика и связь на железнодорожном транспорте

Зав. кафедрой *д.т.н., профессор Тарасов Е.М.*

1. ЦЕЛИ ОСВОЕНИЯ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)

1.1	подготовка специалиста по специальности 23.05.05 Системы обеспечения движения поездов специализации "Автоматика и телемеханика на железнодорожном транспорте" к профессиональной деятельности в области устройств и систем железнодорожной автоматики и телемеханики на перегонах при их проектировании и эксплуатации посредством формирования компетенции, предусмотренной учебным планом, в части представленных ниже знаний, умений и владений.
-----	---

2. МЕСТО ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ) В СТРУКТУРЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЙ ПРОГРАММЫ

Цикл (раздел) ОП:	Б1.В.07
-------------------	---------

3. КОМПЕТЕНЦИИ ОБУЧАЮЩЕГОСЯ, ФОРМИРУЕМЫЕ В РЕЗУЛЬТАТЕ ОСВОЕНИЯ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)

ПК-1	Способен обеспечивать соблюдение технологических процессов при техническом обслуживании и ремонте оборудования, устройств и систем железнодорожной автоматики и телемеханики
ПК-1.2	Выбирает технологические процессы и контролирует качество технического обслуживания и ремонта оборудования, устройств и систем железнодорожной автоматики и телемеханики в соответствии с регламентами и нормативами
ПК-4	Способен управлять работами по техническому обслуживанию, ремонту и модернизации оборудования, устройств и систем железнодорожной автоматики и телемеханики
ПК-4.2	Выявляет нарушения в действиях исполнителей при проведении работ по техническому обслуживанию, модернизации и ремонту устройств и систем железнодорожной автоматики и телемеханики и разрабатывает предложения по их устранению
ПК-5	Способен разрабатывать проекты, техническую и технологическую документацию на устройства и системы железнодорожной автоматики и телемеханики
ПК-5.1	Формирует проектные, технические решения на устройства и системы железнодорожной автоматики и телемеханики в соответствии с нормативно-технической документацией на проектирование и типовыми техническими решениями

В результате освоения дисциплины (модуля) обучающийся должен

3.1	Знать:
3.1.1	-устройство и принцип действия устройств перегонных систем автоматики и телемеханики;
3.1.2	- типы и виды регламентных работ и правила их проведения при обслуживании технических средств перегонных систем автоматики и телемеханики.
3.2	Уметь:
3.2.1	- измерять и анализировать параметры приборов и устройств перегонных систем автоматики и телемеханики;
3.2.2	- работать с технической документацией, используемой при техническом обслуживании устройств перегонных систем автоматики и телемеханики.
3.3	Владеть:
3.3.1	- навыками анализа работы устройств перегонных систем автоматики и телемеханики;
3.3.2	- навыками выполнения работ по техническому обслуживанию, ремонту и реконструкции перегонных систем автоматики и телемеханики.

4. СТРУКТУРА И СОДЕРЖАНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)

Код занятия	Наименование разделов и тем /вид занятия/	Семестр / Курс	Часов	Примечание
	Раздел 1. Основы построения автоблокировки, авторегулировки, ограждающих устройств на переездах и устройств диспетчерского контроля			
1.1	Основы построения автоматической и полуавтоматической блокировки. Автоматическая локомотивная сигнализация, участие в процессе регулирования движения поездов /Лек/	7	2	
1.2	Анализ материалов литературных источников по истории развития систем автоблокировки на перегонах на железных дорогах России и развитых европейских государств, а также США. /Ср/	7	2	
1.3	Исследование путей развития организации движения на переездах железных дорогах России и других государств. Организация централизованного управления движением поездов посредством /Ср/	7	3	
	Раздел 2. Светофоры. Светофорная сигнализация			
2.1	Назначение светофорной сигнализации и влияние её на безопасность движения поездов и пропускную способность перегонов и станций. /Лек/	7	1	

2.2	Классификация светофоров. Конструкция светофорных головок с лампами накаливания и светодиодными комплектами светофоров. Особенности построения устройств управления лампами и светодиодными комплектами светофоров /Лек/	7	2	
2.3	Светофоры и светофорная сигнализация. /Лаб/	7	2	
2.4	Самостоятельная оценка знаний по светофорам и светофорной сигнализации /Пр/	7	2	
2.5	Анализ материалов литературных источников по истории развития оптических каналов связи для передачи приказов кабинету поездного локомотива о скорости движения на железных дорогах России и других государств /Ср/	7	3	
Раздел 3. Непрерывные путевые датчики - рельсовые цепи				
3.1	Назначение, особенности построения и функции рельсовых цепей. Классификация рельсовых цепей /Лек/	7	2	
3.2	Классификация сигналов и помех рельсовых цепей. Особенности построения приемно-передающей аппаратуры рельсовых цепей /Лек/	7	2	
3.3	Назначение анализа и синтеза рельсовых цепей. Рельсовая линия - длинная линия. Режимы работы рельсовых цепей. /Лек/	7	5	
3.4	Рельсовые цепи и системы автоблокировки. /Лаб/	7	4	
3.5	Электромагнитная совместимость тональных рельсовых цепей типа ТРЦЗ. /Лаб/	7	2	
3.6	Виртуальное исследование функционирования элементов путевого приемника тональной рельсовой цепи типа ППЗ1. /Лаб/	7	2	
3.7	Расчет области номинальной работы рельсовой цепи. /Пр/	7	2	
3.8	Анализ развития теории рельсовых цепей в России. /Ср/	7	3	
Раздел 4. Точечные путевые датчики.				
4.1	Назначение, область применения точечных путевых датчиков. Классификация точечных путевых датчиков. /Лек/	7	2	
4.2	Конструкция точечных путевых датчиков и особенности функционирования их в различных системах интервального регулирования движения поездов. /Лек/	7	2	
4.3	Исследование функционирования точечных путевых датчиков в системах контроля перегретых букс. /Лаб/	7	2	
4.4	Теория построения точечных путевых датчиков. /Пр/	7	2	
4.5	Системы счета осей посредством применения точечных путевых датчиков. /Пр/	7	4	
4.6	Области применения точечных путевых датчиков на железных дорогах России. /Ср/	7	4	
Раздел 5. Автоматическая блокировка				
5.1	Особенности построения автоблокировки. Классификация автоблокировки. /Лек/	7	2	
5.2	Проводные виды автоблокировки. Автоблокировка постоянного тока. автоблокировка с тональными рельсовыми цепями /Лек/	7	4	
5.3	Увязка автоблокировки с электрической централизацией. /Лек/	7	2	
5.4	Измерение напряжения на электролитических конденсаторах и и выпрямителях дешифраторных ячеек и блоков дешифратора кодовой автоблокировки. /Лаб/	7	2	
5.5	Исследование аппаратуры и принципов построения микропроцессорной системы АБ-ЧКЕ. /Лаб/	7	2	
5.6	Изучение основных характеристик приборов АБ по справочной литературе. Обзор типовых проектных решений по строительству современных видов автоблокировки /Пр/	7	2	
5.7	Анализ принципиальных схем сигнальных установок. Анализ схемы увязки автоблокировки с устройствами электрической централизации. /Пр/	7	2	

5.8	Анализ исторического развития систем автоблокировки на железных дорогах России и других государств. /Ср/	7	4	
	Раздел 6. Системы диспетчерского контроля			
6.1	Назначение, область применения и особенности функционирования диспетчерского контроля. /Лек/	7	2	
6.2	Классификация систем диспетчерского контроля. Особенности построения системы системы диспетчерского контроля с каналами в тональном диапазоне частот. //Лек/	7	2	
6.3	Особенности построения и функционирования систем диспетчерского контроля построенных на микроэлектронной элементной базе. /Лек/	7	2	
6.4	Расчет количества каналов передачи информации на центральный пункт о состоянии объектов в зависимости от вида промежуточных станций. /Пр/	7	2	
6.5	Анализ исторического развития систем диспетчерского контроля на железных дорогах России и других государств. /Ср/	7	4	
	Раздел 7. Ограждающие устройства на переездах			
7.1	Назначение и область применения ограждающих устройств на железнодорожных переездах. Классификация переездов. Устройства контроля приближения и проследования поезда по переезду. /Лек/	8	2	
7.2	Принципы работы ограждающих устройств переездной сигнализации. Устройства контроля с непрерывными и точечными путевыми датчиками. Устройства управления шлагбаумами и автоматической светофорной сигнализацией. Переездные светофоры и автошлагбаумы типа ПАШ-1 и ША. /Лек/	8	2	
7.3	Устройство ограждения железнодорожных переездов. Система контроля свободности зон крышек устройства ограждения. Щиток управления и контроля /Лек/	8	2	
7.4	Исследование автоматической переездной сигнализации на двухпутных участках. /Лаб/	8	4	
7.5	Классификация железнодорожных переездов. Сигнализация на железнодорожных переездах. /Пр/	8	4	
7.6	Автоматический контроль за свободностью переезда от автомобильного транспорта /Пр/	8	4	
7.7	Анализ исторического развития систем организации движения поездов на железнодорожных переездах. /Ср/	8	8	
	Раздел 8. Сигнальная авторегулировка			
8.1	Назначение, область применения автоматической локомотивной сигнализации и влияние ее на безопасность движения поездов и пропускную способность участков железных дорог. /Лек/	8	2	
8.2	Тормозные системы поездов: пневматические, электропневматические и электрические тормоза. /Лек/	8	2	
8.3	Классификация систем автоматической локомотивной сигнализации. Особенности построения автоматической локомотивной сигнализации с точечными и непрерывными каналами связи. /Лек/	8	2	
8.4	Каналы автоматической локомотивной сигнализации с индуктивно-рельсовыми линиями. Автоматическая локомотивная сигнализация типа АЛСН и АЛС-ЕН. /Лек/	8	2	
8.5	Системы безопасности функционирующие совместно с автоматической локомотивной сигнализацией: локальная сеть с системой автоматического управления тормозами поезда, телеметрическая система контроля бдительности машиниста ТСКБМ, системами автоведения, система «черный ящик». /Лек/	8	2	
8.6	Система автоматического определения координаты локомотива на основе спутниковый навигационный приёмник GPS/ГЛОНАСС /Ср/	8	4	
8.7	Анализ методов борьбы с помехами в каналах с индуктивно-рельсовыми линиями. /Пр/	8	2	
8.8	Исследование передающих устройств каналов КЛУБ. /Лаб/	8	4	
8.9	Исследование электрических параметров элементов систем управления движением поездов /Лаб/	8	4	

8.10	Исследование особенностей функционирования индуктивно-рельсовой линии. /Лаб/	8	2	
8.11	Исследование механизма появления сосредоточенных мультипликативных и аддитивных помех, вызванных колебаниями кузова локомотива /Лаб/	8	2	
8.12	Классификация систем автоматической локомотивной сигнализации. /Пр/	8	2	
8.13	Машинный анализ особенности передачи сигналов по индуктивно-рельсовой линии канала автоматической локомотивной сигнализации. /Пр/	8	2	
8.14	Сигналы и помехи в каналах автоматической локомотивной сигнализации. /Пр/	8	2	
8.15	Анализ исторического развития автоматической локомотивной сигнализации на железных дорогах России и других государств. /Ср/	8	8	
8.16	Анализ видов помех и их источников в каналах автоматической локомотивной сигнализации. /Ср/	8	4	
8.17	Классификация сигналов и помех в каналах автоматической локомотивной сигнализации с индуктивно-рельсовыми линиями и особенности борьбы с помехами в этих каналах /Ср/	8	5	
Раздел 9. Самостоятельная работа				
9.1	Подготовка к лекциям /Ср/	7	16	
9.2	Подготовка к практическим занятиям /Ср/	7	16	
9.3	Подготовка к лабораторным занятиям /Ср/	7	16	
9.4	Подготовка к лекциям /Ср/	8	8	
9.5	Выполнение курсовой работы /Ср/	8	34,5	
9.6	Подготовка к практическим занятиям /Ср/	8	16	
9.7	Подготовка к лабораторным занятиям /Ср/	8	16	
Раздел 10. Контактные часы на аттестацию				
10.1	Зачет /КЭ/	7	0,25	
10.2	Защита курсовой работы /КА/	8	1,5	
10.3	Экзамен /КЭ/	8	2,35	

5. ОЦЕНОЧНЫЕ МАТЕРИАЛЫ

Оценочные материалы для проведения промежуточной аттестации обучающихся приведены в приложении к рабочей программе дисциплины.

Формы и виды текущего контроля по дисциплине (модулю), виды заданий, критерии их оценивания, распределение баллов по видам текущего контроля разрабатываются преподавателем дисциплины с учетом ее специфики и доводятся до сведения обучающихся на первом учебном занятии.

Текущий контроль успеваемости осуществляется преподавателем дисциплины (модуля), как правило, с использованием ЭИОС или путем проверки письменных работ, предусмотренных рабочими программами дисциплин в рамках контактной работы и самостоятельной работы обучающихся. Для фиксирования результатов текущего контроля может использоваться ЭИОС.

6. УЧЕБНО-МЕТОДИЧЕСКОЕ И ИНФОРМАЦИОННОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)

6.1. Рекомендуемая литература

6.1.1. Основная литература				
	Авторы, составители	Заглавие	Издательство, год	Эл. адрес
Л1.1	Шалягин Д. В.	Автоматика, телемеханика и связь на железнодорожном транспорте. Ч. 1: учебник: в трех частях	, 2019	https://umczdt.ru/books/
Л1.2	Шалягин Д. В.	Автоматика, телемеханика и связь на железнодорожном транспорте. Ч. 2: учебник: в трех частях	, 2019	https://umczdt.ru/books/
6.1.2. Дополнительная литература				
	Авторы, составители	Заглавие	Издательство, год	Эл. адрес
Л2.1	Лисенков В. М., Астрахан В. И., Шухина Е. Е., Зенкович Ю. И., Ляной В. В., Бестемьянов П. Ф., Ваньшин А. Е.	Системы управления движением поездов на перегонах. В 3 ч. Ч. 3. Функции, характеристики и параметры современных систем управления: учебник для специалистов	Москва: УМЦ по образованию на железнодорожном транспорте, 2016	https://umczdt.ru/books/
6.2 Информационные технологии, используемые при осуществлении образовательного процесса по дисциплине (модулю)				
6.2.1 Перечень лицензионного и свободно распространяемого программного обеспечения				
6.2.1.1	Microsoft Office.			
6.2.2 Перечень профессиональных баз данных и информационных справочных систем				
6.2.2.1	База данных Росстандарта – https://www.gost.ru/portal/gost/			
6.2.2.2	База данных Государственных стандартов: http://gostexpert.ru/			
6.2.2.3	База данных «Железнодорожные перевозки» - https://cargo-report.info/			
6.2.2.4	Информационно-справочная система Консультант плюс http://www.consultant.ru			
6.2.2.5	Информационно-правовой портал Гарант http://www.garant.ru			
7. МАТЕРИАЛЬНО-ТЕХНИЧЕСКОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)				
7.1	Учебные аудитории для проведения занятий лекционного типа, укомплектованные специализированной мебелью и техническими средствами обучения: мультимедийное оборудование для предоставления учебной информации большой аудитории и/или звукоусиливающее оборудование (стационарное или переносное).			
7.2	Учебные аудитории для проведения занятий семинарского типа, групповых и индивидуальных консультаций, текущего контроля и промежуточной аттестации, укомплектованные специализированной мебелью и техническими средствами обучения: мультимедийное оборудование и/или звукоусиливающее оборудование (стационарное или переносное)			
7.3	Помещения для самостоятельной работы, оснащенные компьютерной техникой с возможностью подключения к сети "Интернет" и обеспечением доступа в электронную информационно-образовательную среду университета.			
7.4	Помещения для хранения и профилактического обслуживания учебного оборудования			
7.5	Лаборатории, оснащенные специальным лабораторным оборудованием: стенд числовой кодовой автоблокировки, стенд для исследования принципа работы тональных рельсовых цепей, осциллограф, генератор, мультиметр.			
7.6	Помещения для курсового проектирования / выполнения курсовых работ, укомплектованные специализированной мебелью и техническими средствами обучения (стационарными или переносными)			