### Документ подписан простой эМИНИСТЕРИСТВО ТРАНСПОРТА РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ Информация о владельцеФЕДЕРАЛЬНОЕ АГЕНТСТВО ЖЕЛЕЗНОДОРОЖНОГО ТРАНСПОРТА

ФИО: Гнатюк Маркемертанты высшего образовательное учреждение высшего образования Должность: Первый порежений государ СТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ ПУТЕЙ СООБЩЕНИЯ Дата подписания: 11.07.2022 09:51:21

Уникальный программный ключ:

8873f497f100e798ae8c92c0d38e105c818d5410

## Нейросети

# рабочая программа дисциплины (модуля)

Направление подготовки 09.04.01 Информатика и вычислительная техника Направленность (профиль) Автоматизированные системы обработки информации и управления на транспорте

Квалификация Магистр

Форма обучения заочная

Общая трудоемкость 4 3ET

Виды контроля на курсах:

зачеты с оценкой 2

#### Распределение часов дисциплины по курсам

Курс	2		Итого	
Вид занятий	УП	РΠ	ИТОГО	
Лекции	4	4	4	4
Практические	6	6	6	6
Конт. ч. на аттест.	0,4	0,4	0,4	0,4
Конт. ч. на аттест.	0,25	0,25	0,25	0,25
Итого ауд.	10	10	10	10
Контактная работа	10,65	10,65	10,65	10,65
Сам. работа	129,6	129,6	129,6	129,6
Часы на контроль	3,75	3,75	3,75	3,75
Итого	144	144	144	144

#### Программу составил(и):

к.т.н., доцент, Гущин Андрей Викторович

Рабочая программа дисциплины

#### Нейросети

разработана в соответствии с ФГОС ВО:

Федеральный государственный образовательный стандарт высшего образования - магистратура по направлению подготовки 09.04.01 Информатика и вычислительная техника (приказ Минобрнауки России от 19.09.2017 г. № 918)

составлена на основании учебного плана: 09.04.01-20-2-ИВТм.plz.plx
Направление подготовки 09.04.01 Информатика и вычислительная техника Направленность (профиль)
Автоматизированные системы обработки информации и управления на транспорте

Рабочая программа одобрена на заседании кафедры

Мехатроника, автоматизация и управление на транспорте

Зав. кафедрой к.т.н., доцент Авсиевич А.В.

#### 1. ЦЕЛИ ОСВОЕНИЯ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)

1.1 Целью освоения дисциплины является формирование профессиональной компетенции организации разработки системного программного обеспечения в области прикладных задач, решаемых нейросетевыми методами на базе алгоритмов обученя и самообучения сетей.

## 2. МЕСТО ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ) В СТРУКТУРЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЙ ПРОГРАММЫ

 Цикл (раздел) ОП:
 Б1.В.ДВ.02.01

## 3. КОМПЕТЕНЦИИ ОБУЧАЮЩЕГОСЯ, ФОРМИРУЕМЫЕ В РЕЗУЛЬТАТЕ ОСВОЕНИЯ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)

- ПК-1 Способен руководить разработкой программного кода
- ПК-1.1 Использует методы и приемы формализации и алгоритмизации поставленных задач
- ПК-1.2 Применяет стандартные алгоритмы в соответствующих областях

06.017. Профессиональный стандарт "РУКОВОДИТЕЛЬ РАЗРАБОТКИ ПРОГРАММНОГО ОБЕСПЕЧЕНИЯ", утверждённый приказом Министерства труда и социальной защиты Российско Федерации от 17 сентября 2014 г. N 645н (зарегистрирован Министерством юстиции Российской Федерации 24 ноября 2014 г., регистрационный N 34847)

ПК-1. А. Непосредственное руководство процессами разработки программного обеспечения

А/01.6 Руководство разработкой программного кода

#### В результате освоения дисциплины (модуля) обучающийся должен

Pesymb	результите бевбения дисциплины (модуля) боў тающинея должен				
3.1	Знать:				
3.1.1	приемы формирования сетей и алгоритмов				
3.1.2	принципы выбора алгоритма обучения в соответствии с предметной областью				
3.2	Уметь:				
3.2.1	использовать технологии нейронных сетей для задач обработки информации:				
3.2.2	идентификации, распознавания образов, аппроксимации функций				
3.2.3	3 решать задачи фильтрации и оптимизации				
3.3	Владеть:				
3.3.1	способами перевода алгебраического описания структур решаемых задач в нейро архитектуру				
3.3.2	приемами интеграции нейронных сетей в специализированных предметных областях научно-технической				

3.3.2 приемами интеграции нейронных сетей в специализированных предметных областях научно-технической деятельности и познания

	4. СТРУКТУРА И СОДЕРЖАНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ (М	ЮДУЛЯ)		
Код занятия	Наименование разделов и тем /вид занятия/	Семестр / Курс	Часов	Примечание
	Раздел 1. Обучение, основанное на коррекции ошибок;			
1.1	Обучение на основе коррекции ошибок. Обучение на основе памяти. Обучение на основе гипотезы Хебба. Конкурентное обучение. /Лек/	2	2	
1.2	Обучение сети на основе ошибки обратного распространения. /Пр/	2	2	
1.3	Оптимизация весовой системы сетей /Ср/	2	2	
1.4	Основные понятия обучения нейронных сетей. Градиентные алгоритмы обучения нейронных сетей. Алгоритм обратного распространения обучения НС. Другие алгоритмы обучения НС /Ср/	2	6	
1.5	Извлечение статистических признаков измерений. /Ср/	2	4	
1.6	Обучение Больцмана. Парадигмы обучения (с учителем, без учителя). /Ср/	2	6	
1.7	Задачи обучения (ассоциативная память, распознавание образов, аппроксимация, управление фильтрация). /Ср/	2	6	
1.8	Теория статистического обучения; Принцип минимизации эмпирического риска; VC-измерение /Cp/	2	6	
1.9	Обучение на основе памяти. Обучение на основе гипотезы Хебба. Конкурентное обучение. /Ср/	2	6	
	Раздел 2. Задача адаптивной фильтрации			

			_	
2.1	Задача адаптивной фильтрации нейронных сетей Метод наискорейшего спуска (безусловная оптимизация) Метод Ньютона (безусловная оптимизация) Метод Гаусса-Ньютона (безусловная оптимизация) /Лек/	2	2	
2.2	Линейная фильтрация по МНК; асимптотическая аппроксимация фильтра Винера по МНК. Теорема об универсальной аппроксимации. /Ср/	2	4	
2.3	Регуляризация в задачах упрощения структуры сети. /Ср/	2	4	
2.4	Регуляризация сложности: снижение весов. Регуляризация сложности: исключение весов. /Cp/	2	6	
2.5	Граф передачи сигнала для алгоритма минимизации среднеквадратической ошибки /Cp/	2	6	
2.6	Регуляризация сложности: сглаживающая аппроксимация /Ср/		6	
2.7	Граф передачи сигнала для алгоритма минимизации среднеквадратической ошибки Условия сходимости алгоритма LMS Преимущества и недостатки алгоритма LMS /Cp/		6	
2.8	Упрощение структуры сети на основе Гессиана. Рекуррентное вычисление матрицы, обратной Гессиану. Метод обратного распространения, преимущества и основные свойства. Извлечение признаков на основе метода обратного распространения. /Ср/		4	
2.9	Извлечение статистических признаков измерений. /Ср/	2	4	
2.10	Обучение как задача оптимизации, решаемая методами 2-го порядка. Метод сопряженных градиентов - основные принципы настройки весов, особенности пространства сопряженных направлений в определении оптимального решения. /Ср/	2	6	
2.11	Оценивание параметров и дисперсии линейной модели. Нелинейная задача о наименьших квадратах. Методы типа Гаусса — Ньютон /Ср/	2	4	
2.12	Линейный нейрон - задача безусловной оптимизации. /Пр/	2	2	
	Раздел 3. Нелинейные алгоритмы			
3.1	Нелинейный алгоритм сопряженных градиентов. Обучение сети с применением квазиньютовских методов. Оптимальная гиперплоскость линейного разделения образов. /Ср/	2	6	
3.2	Квадратичная оптимизация при разделении образов. Двойственная задача поиска оптимальной гиперплоскости. Оптимальная гиперплоскость для неразделимых образов /Ср/	2	6	
3.3	Извлечение статистических признаков измерений. /Ср/	2	6,25	
3.4	Извлечение статистических признаков измерений. /Пр/	2	2	
	Раздел 4. Самостоятельная работа			
4.1	Подготовка к лекциям /Ср/	2	2	
4.2	Подготовка к практическим занятиям /Ср/	2	6	
4.3	Подготовка к зачету с оценкой /Ср/	2	8,75	
4.4	Выполнение контрольной работы /Ср/	2	8,6	
	Раздел 5. Контактные часы на аттестацию			
5.1	зачет с оценкой /КЭ/	2	0,25	
5.2	контрольная работа /КА/	2	0,4	

#### 5. ОЦЕНОЧНЫЕ МАТЕРИАЛЫ

Оценочные материалы для проведения промежуточной аттестации обучающихся приведены в приложении к рабочей программе дисциплины.

Формы и виды текущего контроля по дисциплине (модулю), виды заданий, критерии их оценивания, распределение баллов по видам текущего контроля разрабатываются преподавателем дисциплины с учетом ее специфики и доводятся до сведения обучающихся на первом учебном занятии.

Текущий контроль успеваемости осуществляется преподавателем дисциплины (модуля), как правило, с использованием ЭИОС или путем проверки письменных работ, предусмотренных рабочими программами дисциплин в рамках контактной работы и самостоятельной работы обучающихся. Для фиксирования результатов текущего контроля может использоваться ЭИОС.

	<u> </u>	6.1. Рекомендуемая литерату	pa		
6.1.1. Основная литература					
	Авторы, составители	Заглавие	Издательс тво, год	Эл. адрес	
Л1.1	Никольский С. Н.	Автоматизация информационного поведения и искусственный интеллект: Учебное пособие		https://e.lanbook.com/book/163824	
		6.1.2. Дополнительная литера	гура		
	Авторы, составители	Заглавие	Издательс тво, год	Эл. адрес	
Л2.1	Тюгашев А. А.	Интеллектуальные системы: учебное пособие	Самара: СамГУПС , 2020	https://e.lanbook.com/book/161308	
6.2 И		 ехнологии, используемые при осуществлении (модулю)			
		нь лицензионного и свободно распространяем			
	ограничено)	reма Microsoft Windows10 Pro Договор №034210	0000481700004	Номер лицензии 68383602 (не	
6.2.1.2		Nº 0342100004812000038-0001013-01			
	-	ень профессиональных баз данных и информ			
	2.7	ервис для хостинга ІТ-проектов и их совместной			
	<u> </u>	аций Электронной библиотеки "Наука и Техник		.n-t.ru	
		отчиков электронной техники: http://www.espec.	ws/		
		иотека программиста» https://proglib.io/			
		слевой портал специалистов» http://www.connec	t-wit.ru/		
	6 Гарант.ру https://v				
6.2.2.7		http://www.consultant.ru/			
		ИАЛЬНО-ТЕХНИЧЕСКОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ			
7.1	техническими сред	и для проведения занятий лекционного типа, ук кствами обучения: мультимедийное оборудовани и и/или звукоусиливающее оборудование (стаци	не для предоста	вления учебной информации	
7.2	контроля и промеж	и для проведения практических занятий, группо суточной аттестации, укомплектованные специа. ия: мультимедийное оборудование и/или звукоу	лизированной м	лебелью и техническими	
	nepenoenoe)				

7.4 Помещения для хранения и профилактического обслуживания учебного оборудования