

Документ подписан простой электронной подписью

Информация о владельце:

ФИО: Гаранин Максим Алексеевич

Должность: Ректор

Дата подписания: 08.09.2025 10:19:10

Уникальный программный идентификатор:

7708e3a47e66a8ee02711b298d7c78bd1e40bf88

Аннотация рабочей программы дисциплины (модуля) / практики

Б1.В.ДВ.01.02 Теория систем автоматического управления

Специальность/направление подготовки: 23.05.01 Наземные транспортно-технологические средства

Специализация/профиль: Автомобильная техника в транспортных технологиях

Цели освоения дисциплины (модуля) / практики

Приобретение студентами основных положений теории автоматического управления и принципов построения на ее основе систем автоматического управления, их анализа и синтеза в решении задач железнодорожного транспорта.

Компетенции, формируемые в результате освоения дисциплины (модуля)/практики.

Индикаторы достижения компетенций

ПК-2 Способен осуществлять концептуальное проектирование автотранспортных средств и их компонентов

ПК-2.6 Использует при проведении расчетов и моделирования пакетов прикладных САД программ

В результате освоения дисциплины (модуля)/практики обучающийся должен

Знать:

основные положения теории автоматического управления, принципы и методы построения моделей САУ;
методы анализа и синтеза САУ;

методы расчета и оптимизации САУ при детерминированных и случайных воздействиях.

Уметь:

применять принципы и методы построения моделей;
применять методы анализа и синтеза САУ и расчет ее характеристик.

Владеть:

навыками расчета САУ;

навыками анализа характеристик САУ.

Трудоёмкость дисциплины/практики: 3 ЗЕ.