

Документ подписан простой электронной подписью
Информация о владельце:
ФИО: Гаранин Максим Алексеевич
Должность: Ректор
Дата подписания: 01.09.2025 14:18:08
Уникальный программный ключ:
7708e3a47e66a8ee02711b298d7c78bd1e40bf88

Аннотация рабочей программы дисциплины (модуля) / практики

Б1.В.ДВ.01.02 Теория систем автоматического управления

Специальность/направление подготовки: 23.05.01 Наземные транспортно-технологические средства

Специализация/профиль: Подъемно-транспортные, строительные, дорожные средства и оборудование

Цели освоения дисциплины (модуля) / практики

Приобретение студентами основных положений теории автоматического управления и принципов построения на ее основе систем автоматического управления, их анализа и синтеза в решении задач железнодорожного транспорта.

Компетенции, формируемые в результате освоения дисциплины (модуля)/практики.

Индикаторы достижения компетенций

ПК-2 Способен осуществлять контроль работы железнодорожно-строительной машины (комплекса) при выполнении работ по ремонту и текущему содержанию железнодорожного пути

ПК-2.4 Пользуется специализированными автоматизированными системами, установленными на рабочем месте

В результате освоения дисциплины (модуля)/практики обучающийся должен

Знать:

основные положения теории автоматического управления, принципы и методы построения моделей САУ;
методы анализа и синтеза САУ;

методы расчета и оптимизации САУ при детерминированных и случайных воздействиях.

Уметь:

применять принципы и методы построения моделей;
применять методы анализа и синтеза САУ и расчет ее характеристик.

Владеть:

навыками расчета САУ;

навыками анализа характеристик САУ.

Трудоёмкость дисциплины/практики: 3 ЗЕ.